

# 距离检测仪搭建步骤

“倒车雷达”是一种距离检测装置，由超声波传感器(俗称探头)、控制器和显示器(或蜂鸣器)等部分组成。能以声音或者更为直观的显示告知驾驶员周围障碍物的情况，解除了驾驶员泊车、倒车和起动车辆时前后左右探视所引起的困扰，提高驾驶的安全性。现在让我们用超声波传感器和数码显示管来搭建一个简易的倒车雷达。

第一步：准备所有零件材料

所需材料：多用途亚克力板，主控板，电池盒，数据线，RJ25线-20cm 两条，超声波模块，数码管模块，双孔梁 096 四个，连接片 3\*6，支架 3\*6，M4\*14 螺丝 19 个，M4 螺母 11 个，胶柄可换头螺丝刀 2.5mm 转十字

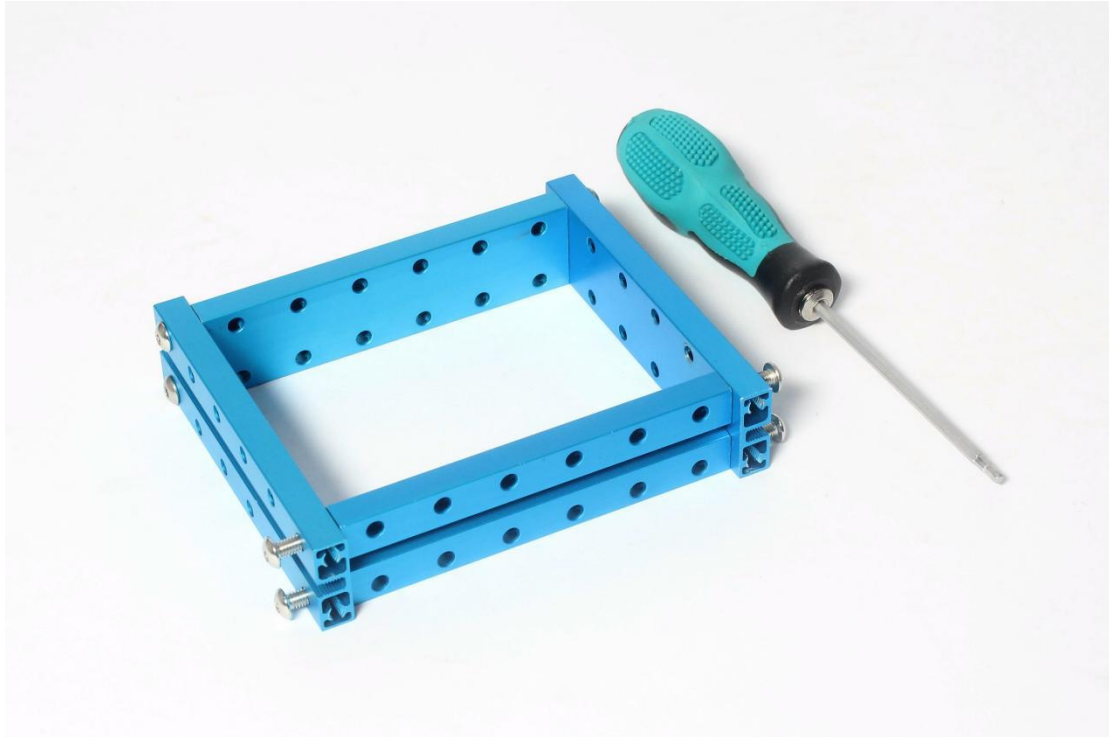


第二步 :开始搭建底座部分 ,用三个 096 的双孔梁搭建成如下模型(注意 :螺纹槽朝外)

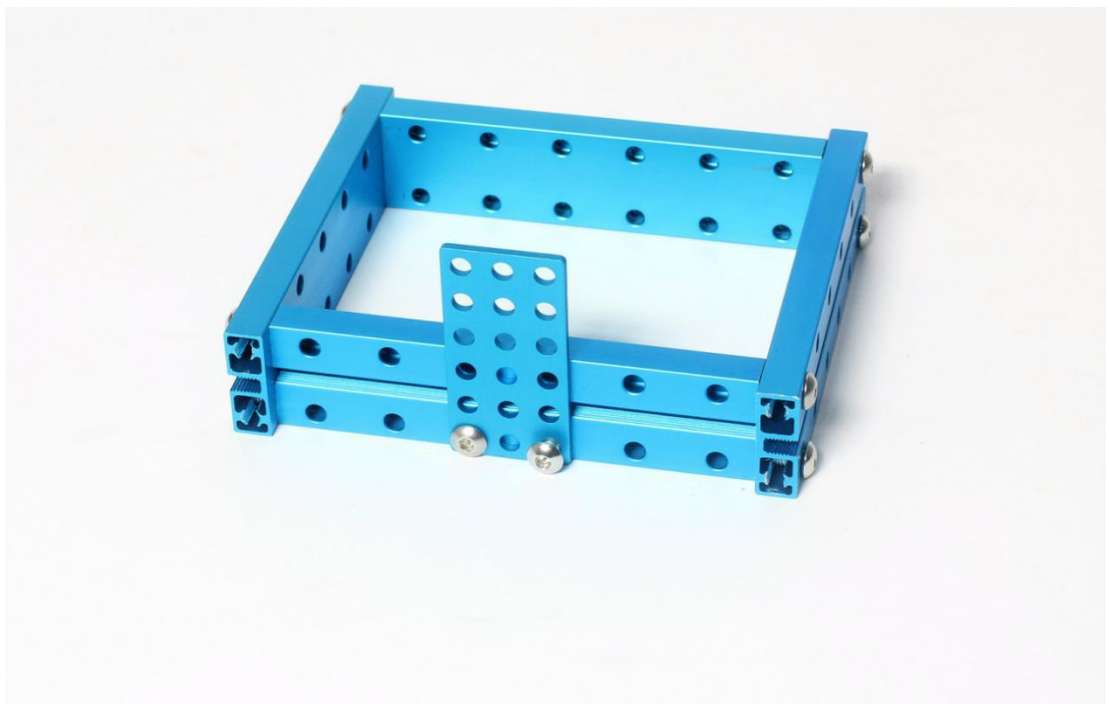


第三步 :安装底座前部 ,将另一个的 096 双孔梁安装成如下模型 ,

并将螺丝拧紧



第四步：用两个螺丝和螺母把连接片 3\*6 如图安装，并用螺丝刀拧紧

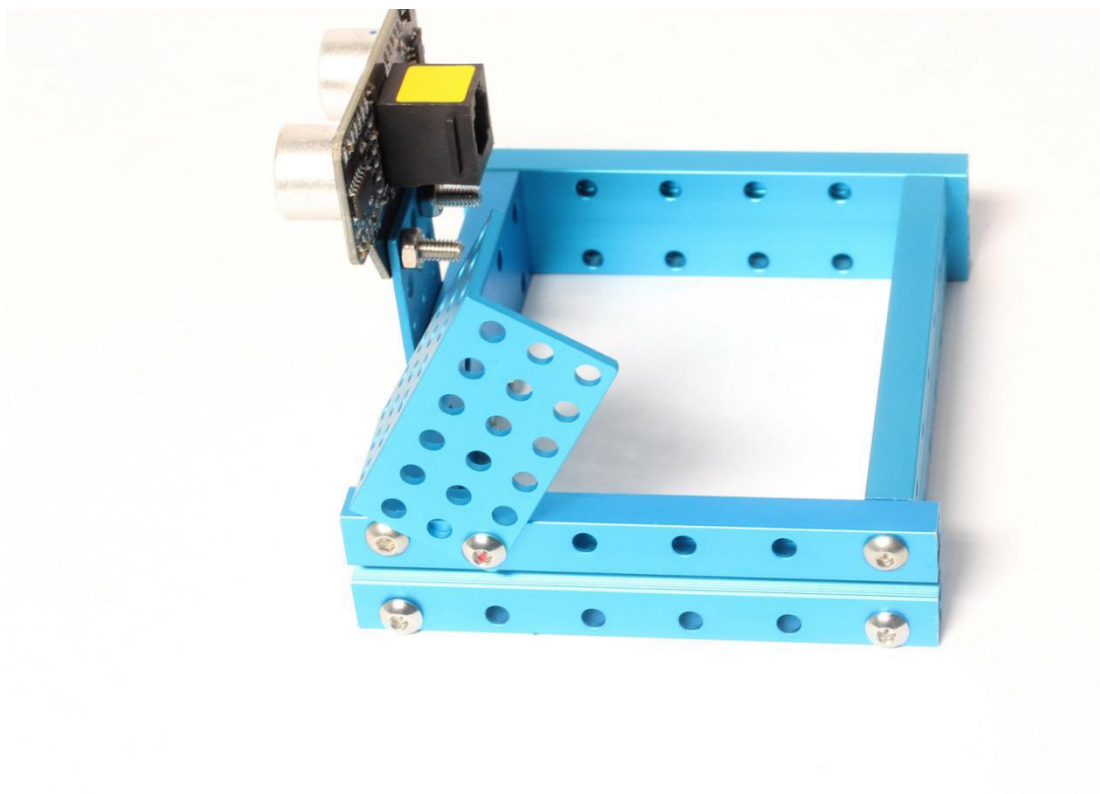




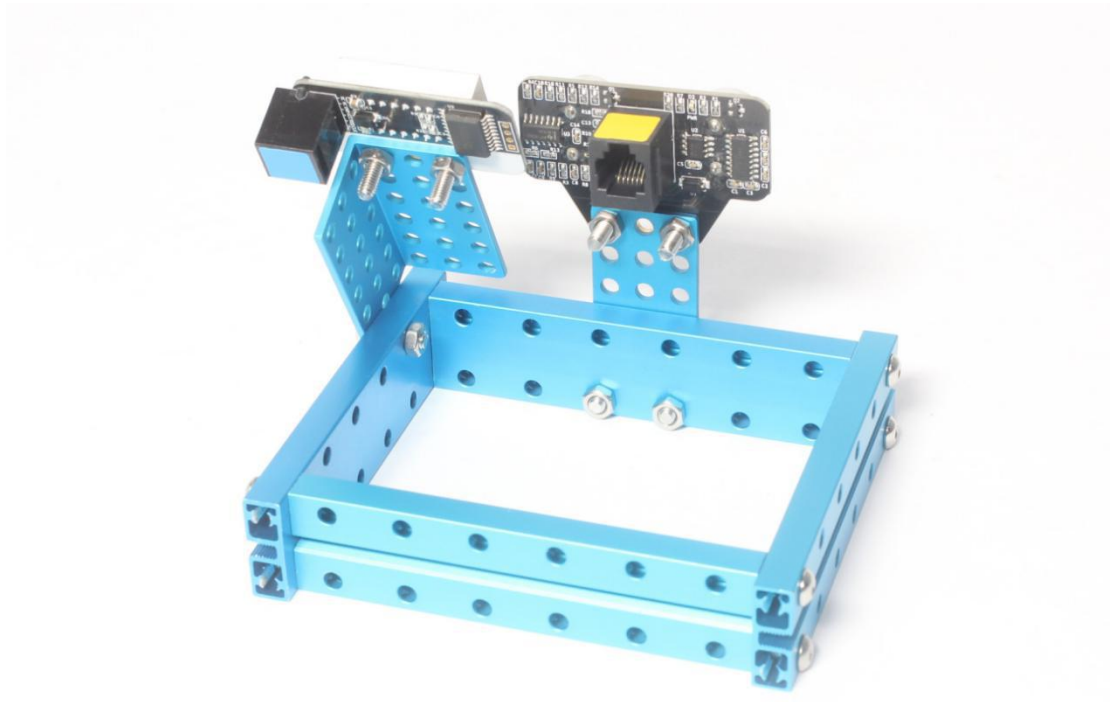
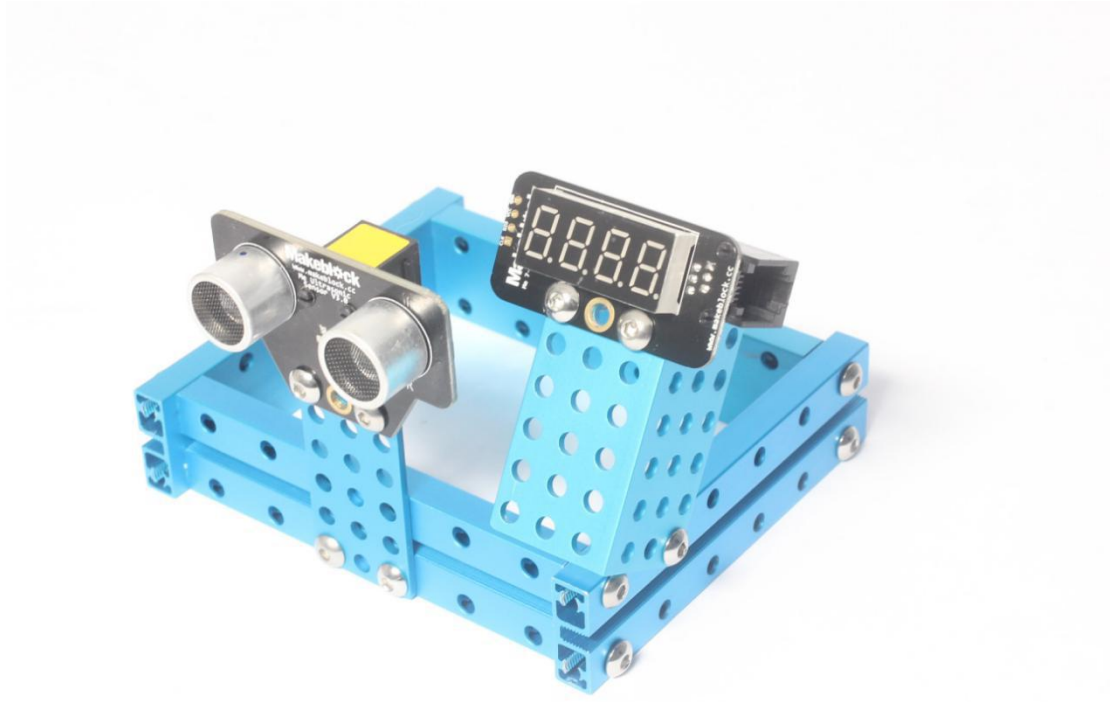
第五步：同理，安装上超声波传感器



第六步：如下图所示安装支架



第七步：如图安装数码管显示模块



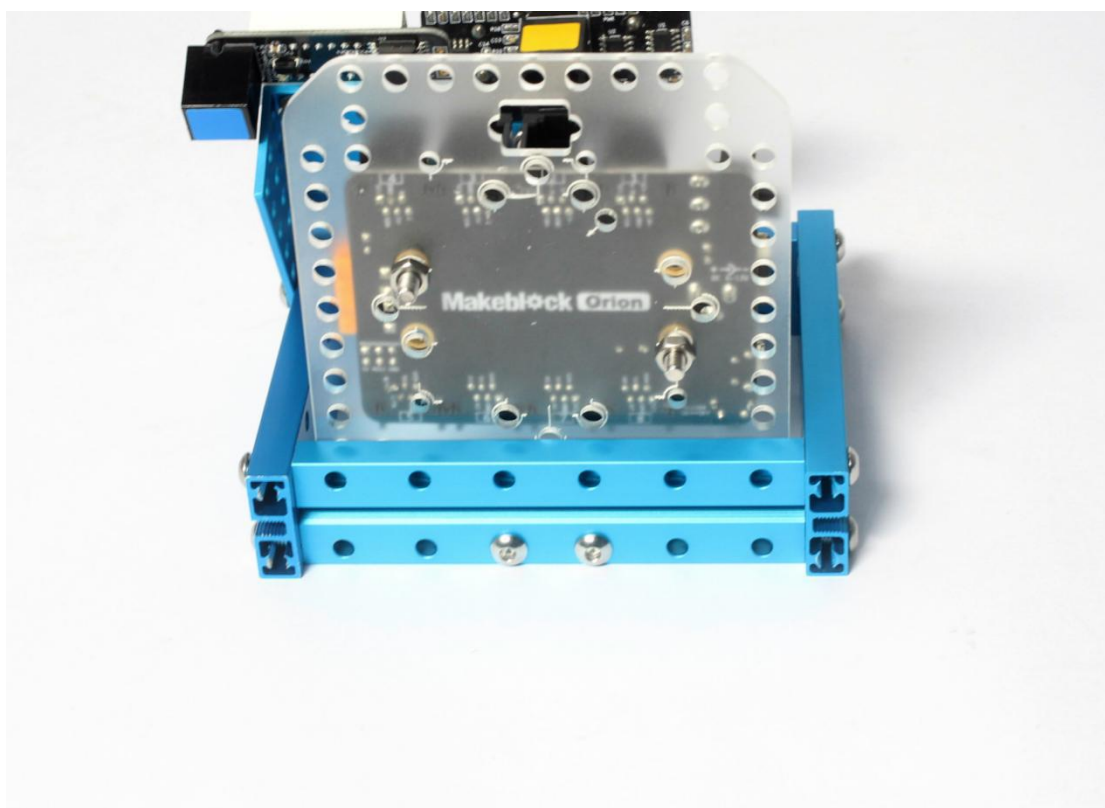
第八步：将主控板安装到亚克力板上

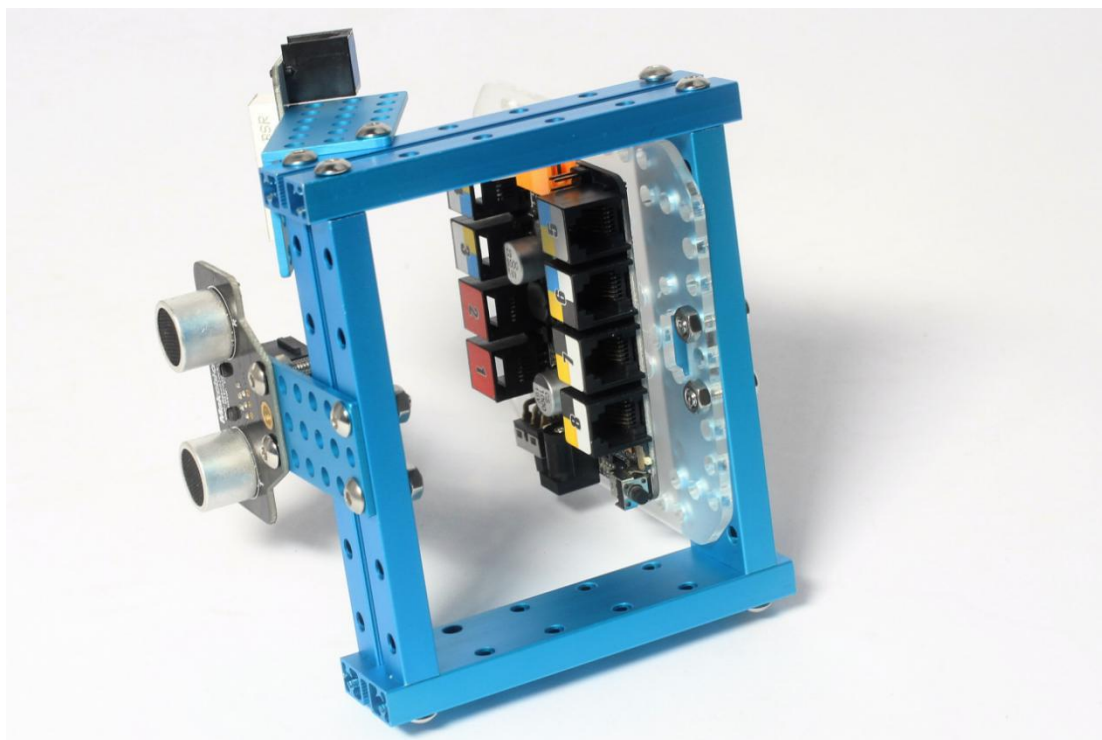


(注意长宽的方向)



第九步：将亚克力板安装到底座后方





第十步：接线，超声波传感器接 6 口，数字管模块接 3 口，  
写入程序，接上电源，然后完成。

